

◆ 特点

- ※ 高精度，在输入动态工作范围（3000:1）内，非线性测量误差小于 0.1%
- ※ 校表过程中高稳定性，输出频率波动小于 0.1%
- ※ 输入信号频率变化(45Hz~65Hz)引起的测量误差小于 0.1%
- ※ 单电源工作(5V)，静态功耗 25mW(典型值)，可以采用阻容分压电源方案供电
- ※ 可以选择代数求和或绝对值求和两种方式来计量三相平均功率和
- ※ 精确测量正、负两个方向的有功功率，且以同—方向计算电能
- ※ 慢速输出脉冲(F1、F2)能直接驱动电机工作
- ※ 快速输出脉冲(CF)可用于计算机数据处理
- ※ 防窃电功能，逻辑输出脚 REVP 用于显示三相中任一相存在反向用电
- ※ 芯片上有电压检测电路，检测掉电状况
- ※ 具有防潜动功能
- ※ 芯片上带参考电压源 $2.42V \pm 8\%$
- ※ 采用 SOP24 封装形式

注： 相关专利申请中。

◆ 概述

BL6513C 集成电路是三相电子电度表的核心计量芯片，采用低功耗设计，芯片静态功耗 25mW (典型值)，因此可以采用三相阻容分压电源，大大降低了生产成本。基于此芯片设计的三相电子电度表具有外围电路简单、精度高、稳定性好等特点，适用于三相三线和三相四线电力用户的电能计量。

BL6513C 是基于数字信号处理的电能计量芯片，有测量正向和负向有功功率的功能。它可以通过选择采用绝对值或代数和相加之一的方式来计量有功功率和。CF 输出以较高频率的脉冲，用于校验和计算机数据处理，F1 和 F2 输出较低频率的脉冲用于驱动脉冲电机，间接驱动机械字轮计度器计算功率，记录用电量。

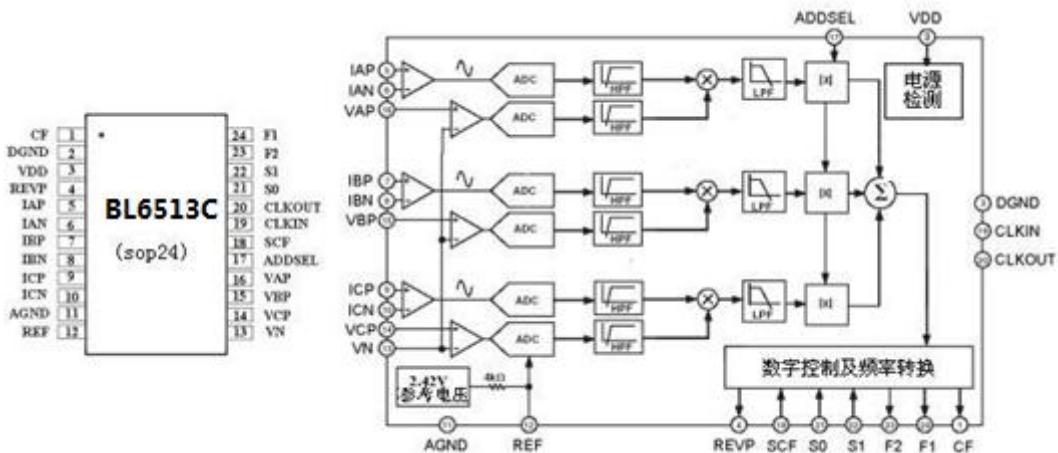
片内电源检测电路可以进行掉电检测，当电源低于 4V 时，将关闭 CF、F1、F2 的输出。

片内电路结构完全保证电压和电流通道的信号在乘法器前的相位匹配。这保证了输入信号在 45Hz~65Hz 范围内的频率变化对增益基本没有影响。

片内防潜动逻辑可以保证无潜动。

BL6513C 着重考虑了校表过程中读数误差的稳定性的需求，成品测量数据表明输出校表脉冲信号有极强的稳定度 (CF 的波动小于 0.1%)。

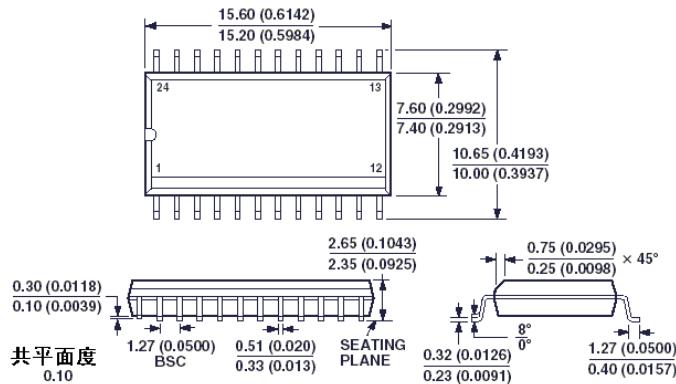
◆ 系统框图



◆ 管脚描述

| 管脚号 | 符号 | 说明 |
|-------------------------|------------------------------------|---|
| 1 | CF | 高速校验脉冲输出脚，输出频率正比与平均有功功率的大小，可以有多种选择。 |
| 2 | DGND | 内部数字电路接地点。 |
| 3 | VDD | 正电源 (+5V)，提供模拟和数字部分电源，正常工作时电源电压应该保持在+4.75V~+5.25V 之间。 |
| 4 | REVP | 负向有功功率指示信号，每一相单独检测，任一相的电流通道和电压通道输入信号的相位差大于 90° 时，该脚输出高电平。 |
| 5, 6; 7, 8; 9, 10 | IAP, IAN; IBP, IBN; ICP, ICN | 三相电流采样信号的正,负输入脚。最大差分输入电压为±660mV。 |
| 11 | AGND | 内部模拟电路的接地点。 |
| 12 | REF | 参考电压输出/输入端，片内基准电压标称值 $2.42 \pm 8\%$ ，温度系数典型值为 $30\text{ppm}/^\circ\text{C}$ 。允许使用外部 2.5V 电压输入。 外部接 100uF 电容，可有效抗高速脉冲群干扰。 |
| 13, 14, 15, 16 | VN, VCP VBP, VAP | VAP,VBP,VCP 与 VN 分别构成三相电压采样信号的正，负输入脚。 最大差分输入电压为±660mV。 |
| 17 | ADDSEL | 用于选择代数和或绝对值相加方式。当为 0 时，选择绝对值相加，为 1 时选择代数和相加。 |
| 18 | SCF | 高频校验脉冲选择端，与 S1,S0 组合起来选择 CF 的输出频率。 |
| 19 | CLKIN | 外部时钟引入或与 CLKOUT 之间接晶振，3.58MHz |
| 20 | CLKOUT | 时钟驱动脚或与 CLKIN 之间接晶振 |
| 21, 22 | S0, S1 | 通过 S1,S0 的组合可以针对不同的电表常数选择不同的工作模式，为电表设计提供更大的选择范围。 |
| 23, 24 | F1, F2 | 低速校验脉冲输出脚，其输出频率正比于平均有功功率的大小，F1,F2 为非交叠输出，可以驱动机电式计度器或两相步进电机。输出频率见芯片计算公式。 |

◆ 封装尺寸

SOP24 外观尺寸图


◆ 极限参数

($T = 25^\circ C$)

| 项目 | 符号 | 极值 | 单位 |
|---------------------|------|--------------------------|----|
| 电源电压 VDD | VDD | -0.3~+7 | V |
| 电压通道输入电压 (相对于 AGND) | Vv | -VDD +0.5 ≤ Vv ≤ VDD-0.5 | V |
| 电流通道输入电压 (相对于 AGND) | Vi | -VDD +0.5 ≤ Vi ≤ VDD-0.5 | V |
| 工作温度 | Topr | -40~+85 | ℃ |
| 贮藏温度 | Tstr | -55~+150 | ℃ |
| 功耗 (SOP24) | | 80 | mW |

◆ 常温电参数

($T=25^\circ C$, $VDD = 5V$, $CLKIN=3.58MHz$)

| 测量项目 | 符号 | 测量条件 | 测量点 | 最小 | 典型 | 最大 | 单位 |
|--------------------------------|------|------------|-----------------------|-----|----|-----|----|
| 1 电源电流 | IVDD | | Pin3 | | | 8 | mA |
| 2 逻辑输入脚 SCF, S0, S1, ADDSEL | | | Pin17, 18, 21, 22, | | | | |
| 输入高电平 | VIH | VDD=5V | | 3 | | | V |
| 输入低电平 | VIL | | | | | 1 | V |
| 输入电容 | CIN | | | | 10 | | pF |
| 3 逻辑输出脚 F1, F2 | | | Pin23, 24 | | | | |
| 输出高电平 | VOH1 | $I_H=10mA$ | | 4.4 | | | V |
| 输出低电平 | VOL1 | $I_L=10mA$ | | | | 0.5 | V |
| 输出电流 | IO1 | | | | 10 | | mA |
| 4 逻辑输出脚 CF, REV | | | Pin1, 4 | | | | |
| 输出高电平 | VOH2 | $I_H=10mA$ | | 4.4 | | | V |
| 输出低电平 | VOL2 | $I_L=10mA$ | | | | 0.5 | V |

| | | | | | | |
|--|---------------|---|--------------------------------------|------------|----|---------|
| 输出电流 | IO2 | | | 5 | | mA |
| 5 基准参考电压 | Vref | VDD=5V | Pin12 | 2.42 | | V |
| 温度系数 | | | | 30 | | ppm/°C |
| 6 模拟输入脚 IAP, IAN, IBP, IBN, ICP, ICN, VN,VCP, VBP, VAP | | | Pin5, 6, 7, 8, 9, 10, 13, 14, 15, 16 | | | |
| 最大输入电平 | VAIN | | | ±660 | | mVpp |
| 直流输入阻抗 | | | | 330 | | Kohm |
| 输入电容 | | | | 6 | 10 | pF |
| ADC offset | Voff | | | ±15 | | mV |
| 7 精度 | | | | | | |
| 电流通道的非线性测量误差 | | 电压通道输入 ±500mV rms; 动态范围 500:1 | Pin1 | 0.1 | | % |
| 两个通道相位误差 | | | | | | |
| 电流超前 37°C (PF=0.8 容性) | | | Pin1 | 0.1 | | Degrees |
| 电流滞后 60°C (PF=0.5 感性) | | | Pin1 | 0.1 | | Degrees |
| 8 启动电流 | ISTART | Ib=5A, C=800, cosφ=1, 电压 通道 110mV rms | Pin5, 6, 7, 8, 9, 10 | 0.2% Ib | | A |
| 9 正、负向有功功率误差% | ENP | Vv=110mV rms, Vi=50mV rms, cosφ= ± 1 | Pin1 | 0.1 | | % |
| 10 增益误差 | Gain error | | Pin1 | ±5 | ±9 | % |
| 11 电源监控电路检测电平(掉电检测电平) | Vdown | 电源从 3.5V~5V 变化, 电流电压通道 满幅输入 | | 4 | | V |

◆ 指标说明

1) 非线性误差 %

BL6513C 的三个电压通道输入固定, 交流电压 V(V)为±110mV, 功率因数 cosφ=1, 三相电流通道输入 (PIN5 和 PIN6, PIN7 和 PIN8, PIN9 和 PIN10) 之间电压 Vi 在对应与 5% Ib ~ 500% Ib 范围内, 任何一点输出频率相对于 Ib 点的测量非线性误差小于 0.1%。

$$eNL\% = [(X \text{ 点误差 \% } - Ib \text{ 点误差 \% }) / (1 + Ib \text{ 点误差 \% })] * 100\%$$

2) 启动电流

在电表常数 C=800, 基本电流 Ib=5A、cosφ=1、V(V)=±110mV rms、5 % Ib 点电度表误差为正常范围的条件下, 能使 Pin1 产生脉冲信号的电流回路中的最小交流电流。

3) 正、负向有功功率误差%

在相等的有功功率条件下，电流输入为 $I_b=5A$ 点，BL6513C 测得的负向有功功率与正向有功功率之间的相对误差：

$$eNP\% = |[(eN\% - eP\%)/(1+eP\%)] * 100\%|$$

$eP\%$:正向有功功率误差； $eN\%$:负向有功功率误差。

4) 输入功率(正/负)

指各相电压采样信号 $V(V)$ 与各相的电流通道输入信号 $V(I)$ 乘积 $V(V)*V(I)*\cos\varphi$ 的符号，大于零为正功，小于零为负功。

5) 增益误差

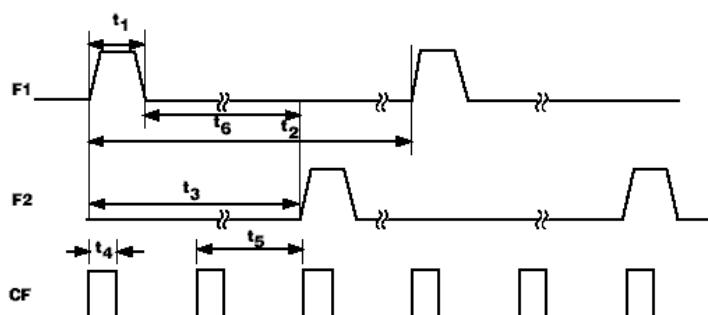
由于工艺偏差造成的芯片与芯片的增益略有不同，这种偏离相对于标称值的百分比为增益误差。

6) 电源监控电路检测电平 (掉电检测电平)

片内电源监测电路检测电源变化情况，当电源电压低于 4 伏左右时，内部电路被复位。当电源电压超过该值时，电路恢复正常工作。

◆ 时序特性

($VDD = 5V$, $AGND=DGND=0V$, 使用片内基准电压源, $CLKIN=3.58MHz$, 温度 $-40\sim+85^\circ C$)



| 参数 | 数值 | 说明 |
|----|-------------|---|
| t1 | 145ms | F1 和 F2 的高电平脉宽，在低功率时，F1、F2 输出定脉宽，为 145ms。当计量大功率时，F1 (F2) 输出周期小于 290ms 时，F1 (F2) 的脉宽为 F1 和 F2 综合周期的一半。 |
| t2 | | F1,F2 输出低速脉冲周期，见 BL6513C 计算公式 |
| t3 | t_2 周期的一半 | F1 上升沿到 F2 上升沿之间的时间 |
| t4 | 90ms | 高速输出脉冲 CF 的高电平脉宽，在计量小功率时，CF 定脉宽为 90ms。当计量大功率时，CF 输出周期小于 180ms 时，CF 的脉宽为周期的一半。 |
| t5 | | CF 输出高速脉冲频率，见 CF 与 F1,F2 之间关系及 BL6513C 计算公式 |
| t6 | $CLKIN/4$ | F1,F2 之间的最短时间间隔 |

◆ 工作原理

◆ 电能计量原理

电能计量主要把输入的电压和电流信号按照时间相乘，得到功率随着时间变化的信息，假设电流电压信号为余弦函数，U_{max}、I_{max} 为输入电压和电流信号峰值，并存在相位差Φ，功率为：

$$p(t) = U_{\max} \cos(\omega t) \times I_{\max} \cos(\omega t + \Phi)$$

令 $\Phi = 0$ 时： $p(t) = \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} [1 + \cos(2\omega t)]$

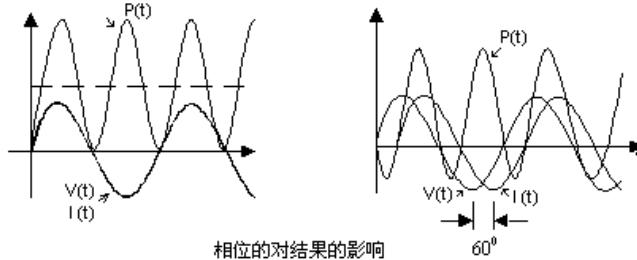
令 $\Phi \neq 0$ 时：

$$\begin{aligned} p(t) &= U_{\max} \cos(\omega t) \times I_{\max} \cos(\omega t + \Phi) \\ &= U_{\max} \cos(\omega t) \times [I_{\max} \cos(\omega t) \cos(\Phi) + I_{\max} \sin(\omega t) \sin(\Phi)] \\ &= \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} [1 + \cos(2\omega t)] \cos(\Phi) + U_{\max} I_{\max} \cos(\omega t) \sin(\omega t) \sin(\Phi) \\ &= \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} [1 + \cos(2\omega t)] \cos(\Phi) + \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} \sin(2\omega t) \sin(\Phi) \\ &= \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} \cos(\Phi) + \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} [\cos(2\omega t) \cos(\Phi) + \sin(2\omega t) \sin(\Phi)] \\ &= \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} \cos(\Phi) + \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} \cos(2\omega t + \Phi) \end{aligned}$$

P(t) 称为瞬态功率信号，理想的 P(t) 只包括两部分：直流部分和频率为 2ω 的交流部分。前者又称为平均功率信号。

$$P = \frac{U_{\max} I_{\max}}{2} \cos(\Phi)$$

可以看出平均功率与电压和电流信号的相位差的余弦值 $\cos(\Phi)$ 的有关，该余弦值被称为这两路信号的功率因数 PF(Power Factor)。



当电流电压的相位差超过 90 度时，P 为负，表明反向用电。

三相计量芯片的主要功能是计量三相平均功率的和（绝对值和或代数和），并输出与功率成正比的频率信号。

当采用代数相加时，三相功率和为：

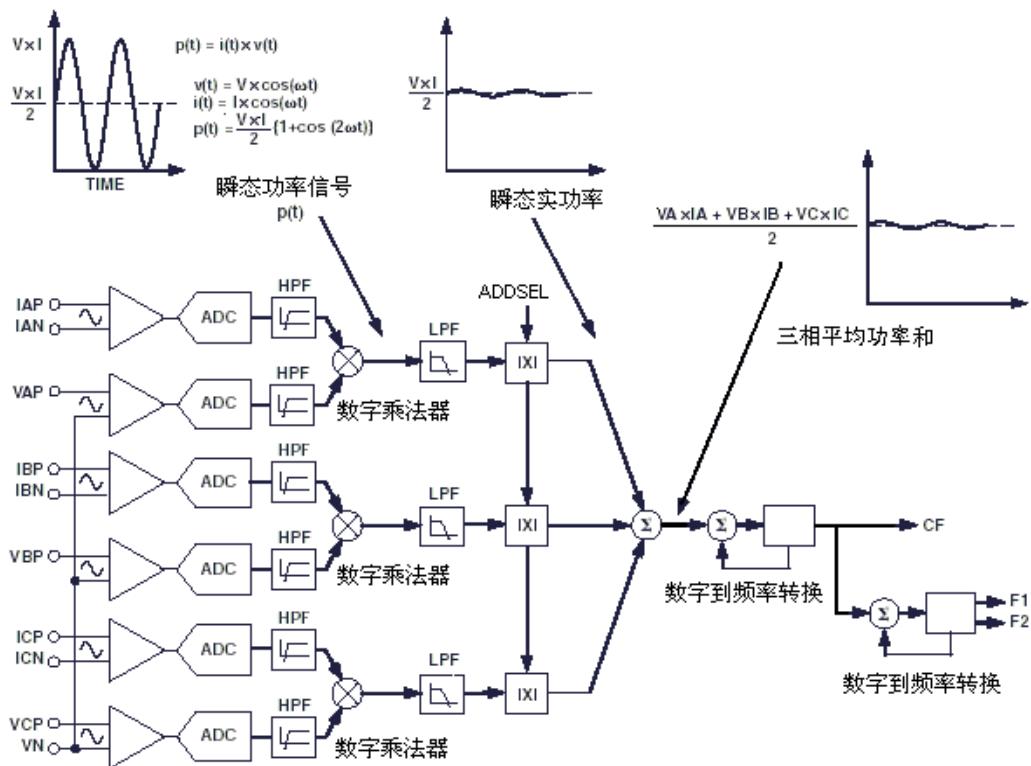
$$P_{TOTAL} = P_A + P_B + P_C$$

如果三相中有一相为负时，其值会与其它为正项互相抵消。

当采用绝对值相加时，三相功率和为：

$$P_{TOTAL} = |P_A| + |P_B| + |P_C|$$

◆ 电能计量信号流（局部）



BL6513C 内置六通道高精度模数转换器，三相的电流电压信号通过采样及模数转换后，通过数字乘法器得到各相的瞬态功率信号 $P(t)$ 。让 $P(t)$ 通过一个截至频率很低（如 1Hz）的低通滤波器（LPF），把平均功率信号取出来。然后对每相功率做代数相加或绝对值相加（可选），获得三相功率和。

三相功率和的输出会被送到一个数字-频率转换的模块，在这里，平均功率会根据要求作长时或短时的积分（即累加计数），转换成与功率大小成正比的周期性的脉冲信号，这就是电子电能表的快速校验输出信号 CF。

通过对快速脉冲 CF 的不同分频，可以按照 8 种不同模式获得驱动步进马达的二拍驱动信号 F_1 和 F_2 。输出脉冲送到片外的计数马达，并最终得到能量消耗的大小的计数值。

◆ 输入的直流成分对测量结果的影响

直流偏移成分来源于输入信号和前端模拟电路本身。

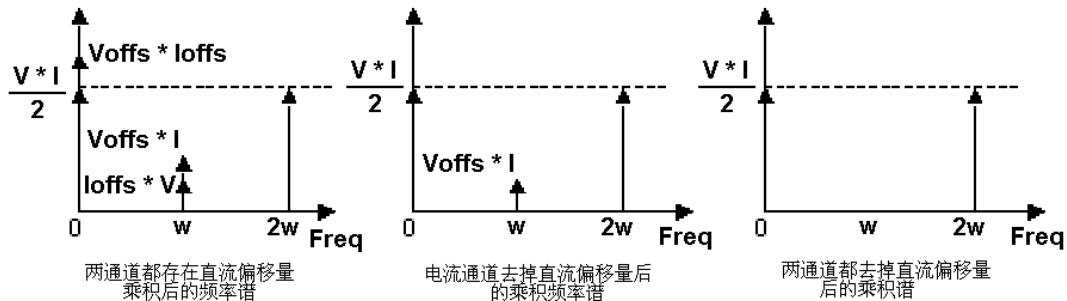
假设电压和电流输入直流成分分别是 U_{offset} 和 I_{offset} ，且功率因子等于 1 ($\Phi = 0$ 度)

$$\begin{aligned} p(t) &= [U \cos(\omega t) + U_{offset}] \times [I \cos(\omega t + \Phi) + I_{offset}] \\ &= \frac{UI}{2} + I_{offset}V \cos(\omega t) + U_{offset}I \cos(\omega t) + \frac{UI}{2} \cos(2\omega t) \end{aligned}$$

从上面的计算看到：对于每相输入，如果电流电压信号同时具有直流成分，会给平均功率，即乘积的直流部分带来 $U_{offset} \cdot I_{offset}$ 的误差，还有在 ω 频率处出现 $U_{offset} \cdot I + I_{offset} \cdot V$ 的分量，前者必然引起测量误差，而后者也会当后续的低通滤波器的对 ω 抑制不够时影响平均功率的输出，带来大的波动。

而当电压或电流中的一路经过数字高通滤波器后，如去掉电流采样信号的直流偏移项。这时仅有一路输入有直流成分时，乘法的结果有了很大的改善：没有了直流误差， ω 频率处

的分量也减少了。



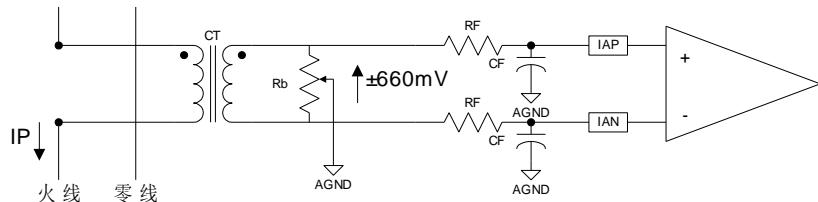
如果在电流电压两路都经过数字高通滤波器，会进一步抑制乘法器后的 50Hz 输出分量，提高输出信号的稳定性。同时完全匹配电流和电压通道，提高 PF=0.5C 和 PF=0.5L 时的性能。BL6513C 就是采用该种结构，虽然，系统规范给出输出信号波动小于 0.1%，实际测量中，校验输出具有很强的稳定性，典型输出信号波动小于 0.05%。

另外，该结构保证了 BL6513C 的频率特性，在输入信号从 45Hz~65Hz 的频率范围内，其由于输入频率变化所造成的整机误差在 0.1% 内。这样，针对 50Hz 频率设计的表，可以用在 60Hz 的电网上而不需要校正。

◆ 电流通道输入

从电流互感器输出的电压作为采样差分电压，直接连接到 BL6513C 的电流通道上。相对于 IAN、IBN 和 ICN, IAP、IBP 及 ICP 为正输入。电流通道中差分信号满刻度为峰值 $\pm 660\text{mV}$ (对于正弦信号，有效值为 467mV)。

下图显示了电流通道 IA 的典型连接方法，需要注意的是，通道中的差分信号由电流互感器经负载电阻得到。通过调节电流互感器的变比和采样电阻 Rb，可以在最大负载下得到峰值为 $\pm 660\text{mV}$ 的差分电压。



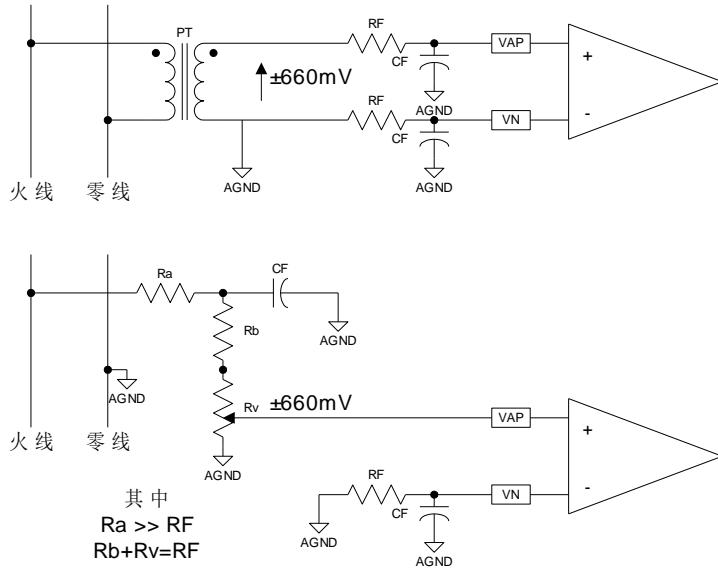
◆ 电压通道

线电压经互感器输出或电阻分压网络连接到 BL6513C 的模拟输入，电压通道为一种伪差分输入，相对于 VN 接地，VAP、VBP 和 VCP 为正端。

电压通道中的最大输入差分信号为峰值 $\pm 660\text{mV}$ (对于正弦信号，有效值为 467mV)。

下图是电压通道的两种典型连接方法。第一种是使用电压互感器 PT 使输入部分与供电线路隔离开来。

第二种方法通过电阻分压来提供与线电压成正比的通道输入信号。调节 Ra, Rb 和 VR 的比值，可以方便地进行电表增益校准。在实际中，通过电阻分压网络对电表增益做一次校校。



注意：电流，电压通道由于外部器件不同，会造成相位的匹配误差（主要由于RC常数不同，相移不同），通过调整电压通道的外部电容 Cf 可以调整相位误差，相位误差会影响PF=0.5时的系统增益，造成误差。

BL6513C 的制造工艺可以保证片与片的补偿值一致。

◆ 电源监视

BL6513C 有片上电源监视电路，可以一直监视电压源（VDD）。当电压源小于 $4V \pm 5\%$ ，BL6513C 的输出被关闭。这样可以保证设备在上电和掉电下不发生异常。电源监视电路有迟滞和滤波作用，这就能够消除噪声引起的误动作，增加抗噪性。

启动电平一般定在 $4V$ ，容限为 $\pm 5\%$ 。正常情况下，VDD 上的波纹不应超过 $5V \pm 5\%$ 。

◆ 数字到频率转换

如前所述，通过乘法器后的低通滤波器，可以得到瞬时功率中的直流量，即平均有功功率。然而，由于此低通滤波器不可能做成理想滤波器，因而低通后的输出信号依然会包含线电压频率的谐波。

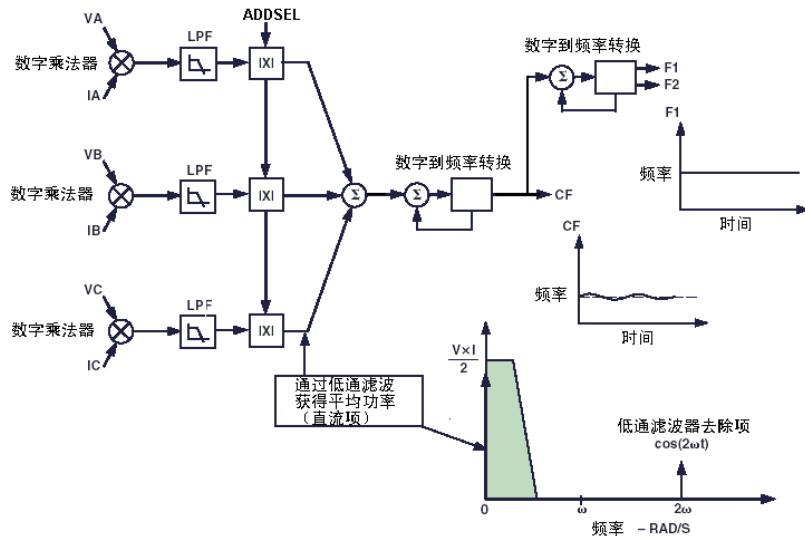
◆ CF 计算通路

经过低通后，将三相功率信号进行叠加，然后通过数字到频率转换电路部分，在时间上对功率信号累加得到输出频率信号。这种对功率信号的累加能够将平均功率中的非直流量进一步消去（平均掉）。由于正弦信号的平均值为零，所以得到的频率信号是和平均实功率是成正比的，上图也显示了在稳定负载（电流电压不变的情况下）下数字到频率转换的情况。

如上图所示，即使是在稳定负载条件下，输出频率 CF 也是随时间变化的。这主要是由于瞬时平均实功率中 $\cos(2\omega t)$ 的正弦分量。CF 上的输出频率可以达到 F1、F2 的 160 倍。如果在更短的时间周期内累加功率，可以得到更高的输出频率。累加的时间越短，平均正弦分量的效果就越差，这样，反映到输出 CF 就是 CF 存在大的波动。但这并不会在应用中造成问题，若 CF 用在校验上，可以通过频率计数器来进行平均，这就会消除波纹。若 CF 用在能量计量上，CF 输出也应该经平均来计算功率。CF 的波动对长期的计量准确性没有影响。长期的计量相当于对输出信号的波动做了平均。

合理设计低通滤波器可以有效的抑制 CF 的波动。

下图显示了输出频率 CF 的计算过程：



◆ 选择三相有功电能的叠加模式

BL6513C 可以将三相有功电能直接以代数方式相加, 即 $Wh = Wh_{\phi A} + Wh_{\phi B} + Wh_{\phi C}$;

也可以按绝对值相加方式进行, 即 $Wh = |Wh_{\phi A}| + |Wh_{\phi B}| + |Wh_{\phi C}|$ 。方式的选择通过设置 ADDSEL 管脚来完成, 该管脚的高电平和低电平分别对应于代数相加模式和绝对值相加模式。

◆ 启动电流

实际测量中, Ib 的 0.2% 可以启动。

◆ 防潜动阈值

BL6513C 每相都有防潜动逻辑, 其防潜动值设定为满幅输入(电流电压满幅 $\pm 460\text{mV rms}$)的十万分之二。

| SCF | S1 | S0 | Max Freq On F1/F2 For AC input [Hz] | Max Freq On CF For AC input [Hz] |
|-----|----|----|-------------------------------------|----------------------------------|
| 1 | 1 | 1 | 1. 56983E-05 | 0. 000251 |
| 1 | 1 | 0 | 6. 27931E-05 | 0. 000502 |
| 1 | 0 | 0 | 3. 13965E-05 | 0. 000251 |
| 1 | 0 | 1 | 3. 13965E-05 | 0. 000502 |
| 0 | 1 | 1 | | 1. 028802 |
| 0 | 1 | 0 | | 0. 514401 |
| 0 | 0 | 1 | 0. 000125586 | 0. 002009 |
| 0 | 0 | 0 | 0. 000125586 | 0. 001005 |

◆ 反向指示阈值

BL6513C 具有反向指示阈值逻辑, 如果输入信号小于为满幅输入 (电流电压满幅

±460mV rms) 的十万分之七点三, REVP 检测关闭, REVP 管脚输出恒为 0。

◆ 工作方式

◆ 芯片工作计算公式

BL6513C 对分别对三相输入电压和电流信号求乘积, 并通过信号处理, 把获取的三相有功功率相加, 并把功率信息转换成频率。以高电平有效的方式从 F1、F2 脚输出与功率相关的频率信号。

实际功率的输出脉冲 (F1、F2) 计算公式

$$Freq = \frac{13.25 \times (U_{AP} \times I_A + U_{BP} \times I_B + U_{CP} \times I_C) \times F_{1-5}}{V_{REF}^2}$$

Freq----引脚 F1,F2 输出脉冲频率

U_{AP}, U_{BP}, U_{CP}----电压通道的输入电压的有效值 (单位: V)

I_A, I_B, I_C----电流通道的输入电压有效值 (单位: V)

V_{REF}----基准电压(2.5V±8%)

F₁₋₅----5 种模式系数不同, 由 SCF, S1, S0 决定。

◆ 工作模式选择

SCF, S0, S1 是 BL6513C 芯片模式选择管脚, 可以通过接不同的电压 (+5V 或 0V) 来调整芯片的工作模式, CF、F1、F2 的输出频率与 SCF、S0、S1 输入脚关系如下表所示:

| 输入信号, 电流、电压均为±500mV 峰峰值, 交流 50Hz | | | | | | |
|----------------------------------|----|----|-------|--|-----------------|---|
| SCF | S1 | S0 | F1-5 | Max Freq On F1/F2 For AC input [Hz] | CF vs. F1/F2 | Max Freq On CF For AC input [Hz] |
| 1 | 1 | 1 | 0.566 | 0.45 | 16 | 7.2 |
| 1 | 1 | 0 | 2.264 | 1.8 | 8 | 14.4 |
| 1 | 0 | 0 | 1.132 | 0.9 | 8 | 7.2 |
| 1 | 0 | 1 | 1.132 | 0.9 | 16 | 14.4 |
| 0 | 1 | 1 | - | - | - | 29491.2 |
| 0 | 1 | 0 | - | - | - | 14745.6 |
| 0 | 0 | 1 | 4.527 | 3.6 | 16 | 57.6 |
| 0 | 0 | 0 | 4.527 | 3.6 | 8 | 28.8 |

◆ 计算实例

◆ 例 1

电流电压通道输入峰值为±500mV 的交流电压, 理想的频率输出计算如下:

$$F_{1-5} = 0.566, \quad SCF = S0 = S1 = 1$$

$$U_{AN} = U_{BN} = U_{CN} = IA = IB = IC = 0.5 / \sqrt{2} V$$

$V_{REF} = 2.5V$ (典型值)

$$Freq = 3 \times \frac{13.25 \times 0.5 \times 0.5 \times 0.566}{\sqrt{2} \times \sqrt{2} \times 2.5^2} = 0.45Hz$$

最大输出频率与所计算的相数有关。

◆ 应用线路简图

